

Definición

Sea $G = (V, E)$ grafo no dirigido simple con $n = |V|$ y $V = \{v_1, \dots, v_n\}$. Se define la **matriz de adyacencia** de G como

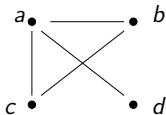
$$A_G = (a_{ij})$$

donde

$$a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } \{v_i, v_j\} \in E \\ 0 & \text{otro caso.} \end{cases}$$

Ejemplo

Sea G el grafo



Calcular su matriz de adyacencia

Sol.

$$A_G = \begin{matrix} & \begin{matrix} a & b & c & d \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Ejemplo

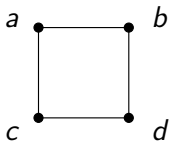
Dibujar el grafo con matriz de adyacencia

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Sol. Numeramos los vértices: a, b, c, d . Luego

$$A_G = \begin{matrix} & \begin{matrix} a & b & c & d \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

De donde obtenemos que el grafo G es



Definición

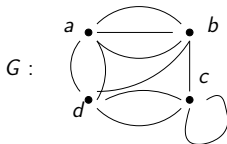
Sea $G = (V, E)$ un pseudografo no dirigido (con bucles y/o aristas múltiples posiblemente). Se define la **matriz de adyacencia** de G como

$$A_G = (a_{i,j})$$

donde $a_{i,j}$ es el número aristas (múltiples) entre los vértices v_i y v_j .

Ejemplo

Sea



$$A_G = \begin{array}{c} a \\ b \\ c \\ d \end{array} \begin{array}{c} a \\ b \\ c \\ d \end{array} \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Nótese que A_G es simétrica para G grafo no dirigido.

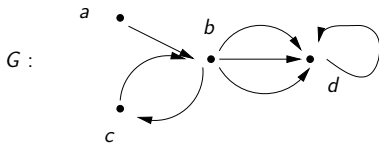
Definición

Sea $G = (V, E)$ multigrafo dirigido con $V = \{v_1, \dots, v_n\}$. Se define la **matriz de adyacencia** de G como

$$A_G = (a_{ij})$$

donde a_{ij} es el número de aristas que inician en el vértice v_i y finalizan en v_j .

Ejemplo



$$A_G = \begin{matrix} & \begin{matrix} a & b & c & d \end{matrix} \\ \begin{matrix} a \\ b \\ c \\ d \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Como puede notarse del ejemplo anterior, la matriz de adyacencia A_G no es necesariamente simétrica cuando G es grafo dirigido.

Definición

Sea $G = (V, E)$ grafo no dirigido con $V = \{v_1, \dots, v_n\}$, $n = |V|$ y $E = \{e_1, \dots, e_m\}$ con $m = |E|$. La **matriz de incidencia** de G es

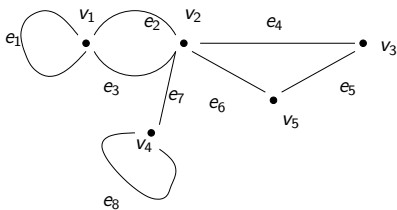
$$M = (m_{ij})$$

donde

$$m_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } e_j \text{ incide con } v_i \\ 0 & \text{otro caso.} \end{cases}$$

Ejemplo

Sea



$$M_G = \begin{matrix} & e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & e_7 & e_8 \\ \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Tarea

1. *Representar los siguientes grafos mediante su matriz de adyacencia*

1.1 K_5

1.2 C_4

1.3 W_4

1.4 Q_3

2. *Dibujar el grafo cuya matriz de adyacencia es:*

3.
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

4.
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

5.
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

6. Representar el grafo correspondiente mediante su matriz de adyacencia

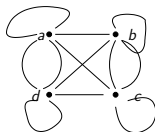
6.1



6.2



6.3



7. Dibujar el grafo dirigido representado por la matriz de adyacencia correspondiente.

7.1
$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 3 & 0 & 4 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$$

7.2
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

7.3
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 3 & 0 \\ 3 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 2 \\ 4 & 0 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

8. Hallar la matriz de adyacencia de los grafos

8.1 K_n

8.2 C_n

8.3 W_n